## (19) 世界知的所有権機関 国際事務局



## 

## (43) 国際公開日 2005年9月15日(15.09.2005)

PCT

## (10) 国際公開番号 WO 2005/086089 A1

(51) 国際特許分類7:

G06T 1/00

(21) 国際出願番号:

PCT/JP2005/004148

(22) 国際出願日:

2005年3月3日(03.03.2005)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ: 特願2004-059531

2004年3月3日(03.03.2004) JP

- (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 日本電気 株式会社 (NEC CORPORATION) [JP/JP]; 〒1088001 東京都港区芝五丁目7番1号 Tokyo (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 濱中 雅彦 (HAMANAKA, Masahiko) [JP/JP]; 〒1088001 東京都

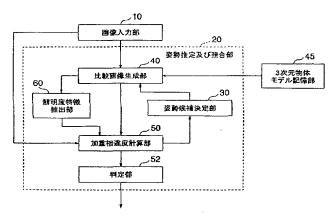
港区芝五丁目7番1号日本電気株式会社内 Tokyo

- (74) 代理人: 池田 憲保, 外(IKEDA, Noriyasu et al.); 〒 1050003 東京都港区西新橋一丁目4番10号第3森 ビル Tokyo (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保護が 可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.
- (84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護 が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA,

/続葉有1

(54) Title: OBJECT POSTURE ESTIMATION/CORRELATION SYSTEM, OBJECT POSTURE ESTIMATION/CORRELATION METHOD, AND PROGRAM FOR THE SAME

(54) 発明の名称: 物体の姿勢推定及び照合システム、物体の姿勢推定及び照合方法、並びにそのためのプログラム



- 10 IMAGE INPUT UNIT
- POSTURE ESTIMATION/CORRELATION UNIT
- COMPARISON MAGE GENERATION UNIT CLARITY CHARACTERISTIC EXTRACTION UNIT
- POSTURE CANDIDATE DECISION UNIT WEIGHTED DIFFERENCE CALCULATOR JUDGMENT UNIT
- 45 3-DIMENSIONAL OBJECT MODEL STORAGE UNIT

(57) Abstract: A posture estimation/correlation system includes a posture estimation/correlation unit (20). In the posture estimation/correlation unit (20), a posture candidate decision unit (30) decides a posture candidate. According to the posture candidate decided, a comparison image generation unit (40) projects a 3-dimensional object model obtained from a 3-dimensional object model storage unit (45) into a 2-dimensional image and generates a plurality of comparison images near to the input image. A clarity extraction unit (60) extracts a first clarity characteristic amount reflecting the clarity from the comparison image generated. A weighted difference calculator